



KR 20 R2010 KS-F



技术数据

最大运动范围	2010 mm
最大负载能力	23.9 kg
额定负荷	20 kg
旋转机构/大臂/小臂的额定附加负载	0 kg / 0 kg / 10 kg
位姿重复精度 (ISO 9283)	± 0.04 mm
轴数	6
安装位置	地面
占地面积	440 mm x 370 mm
重量	约 242 kg

轴数据

运动范围	
A1	±125 °
A2	-120 ° / 90 °
A3	-138 ° / 175 °
A4	±350 °
A5	±130 °
A6	±350 °
额定负载时的速度	
A1	200 °/s
A2	175 °/s
A3	190 °/s
A4	430 °/s
A5	430 °/s
A6	630 °/s

运行条件

运行时的环境温度	5 °C 至 45 °C (278 K 至 318 K)
----------	------------------------------

防护等级

防护等级 (IEC 60529)	IP65
机器人机械手防护等级 (IEC 60529)	IP67

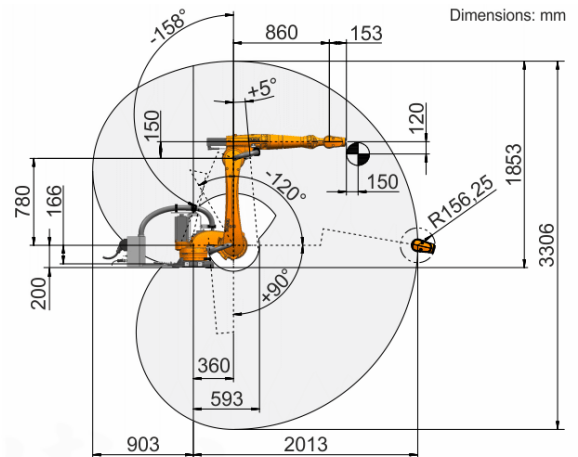
控制系统

控制系统	KR C4
------	-------

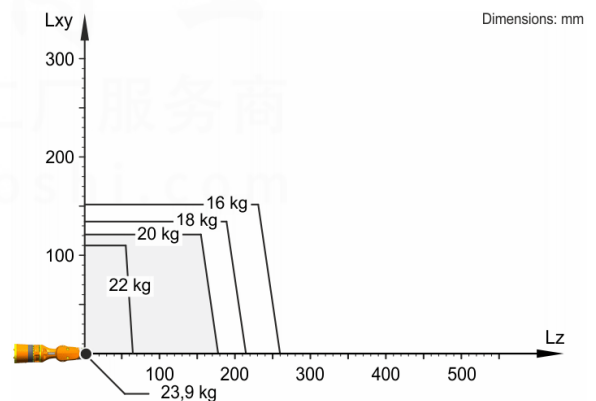
示教器

示教器	KUKA smartPAD
-----	---------------

工作空间图

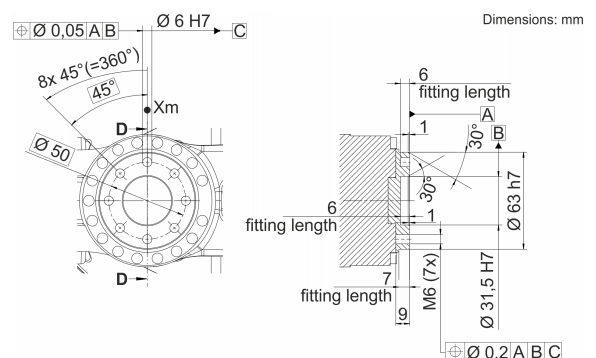


负载能力图



KR 20 R2010 KS-F 设计用于额定负载能力 20 kg，以便最佳利用机器人的性能和动态性能。通过减小负载间距，也可以使用高达最大负载能力的更高负载。特殊的负载情况必须用 KUKA.Load 进行检查。如果需要详细咨询，请联系 KUKA 支持部。

连接法兰



工博士网: www.gongboshi.com
 官网: www.gongboshi.org
 邮箱: service@gongboshi.com
 电话: 021-31666777