KR 10 R1100 WP

技术数据

最大运动范围	1101 mm
最大负载能力	10 kg
位姿重复精度 (ISO 9283)	± 0.03 mm
轴数	6
安装位置	地面; 屋顶; 墙壁; 任意角度
占地面积	320 mm x 320 mm
重量	约 56 kg

轴数据

运动范围	
A1	±170 °
A2	-190 ° / 45 °
A3	-120 ° / 156 °
A4	±185 °
A5	±120 °
A6	±350 °

运行条件

运行时的环境温度	5 °C 至 45 °C (278 K 至 318 K)

防护等级

防护等级 (IEC 60529)	IP67
机器人腕部防护等级 (IEC 60529)	IP67

控制系统

控制系统	KR C4 compact

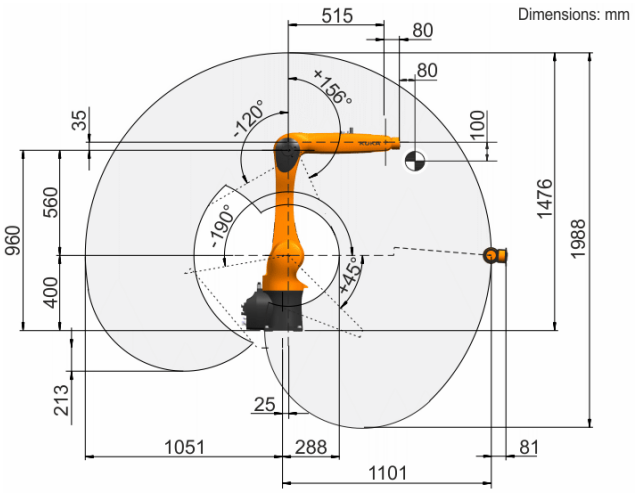
示教器

示教器	KUKA smartPAD

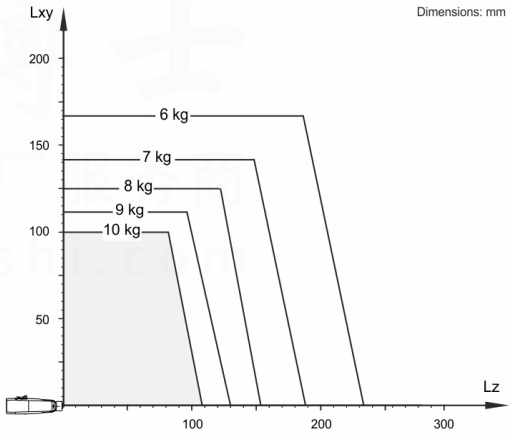
循环时间

140 每分钟循环数 (25 mm / 305 mm / 25 mm, 1 kg)

工作空间图

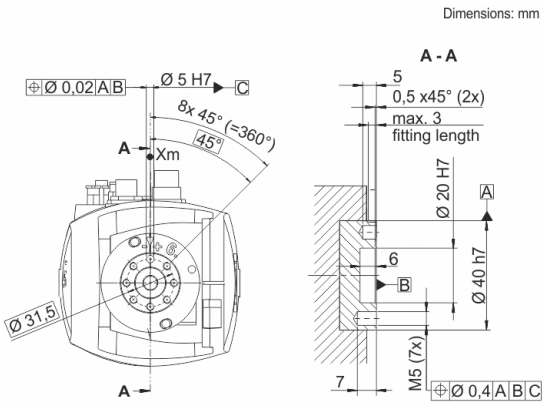


负载能力图



KR 10 R1100 WP 设计用于额定负载能力 5 kg，以便最佳利用机器人的性能和动态性能。通过减小负载间距，也可以使用高达最大负载能力的更高负载。特殊的负载情况必须用 KUKA.Load 进行检查。如果需要详细咨询，请联系 KUKA 支持部。

连接法兰



工博士网：www.gongboshi.com
官　　网：www.gongboshi.org
邮　　箱：service@gongboshi.com
电　　话：021-31666777