

# Easy Altivar ATV610 完整参数列表



#### 1[简单起动]595-

```
1.1[宏配置][FG
   [起动 / 停止] 65 £ 5
[自动 / 手动] 6 R N N
    [PID 控制器] bP 1d
    [预设速度] b P 5 P
   [MODBUS] 6 17 6 C
   [多泵系统 1] 6 П Р
   多泵系统 2 6 □ P 2
1.2 [简单启动] 5 1 1 -
   [电机额定功率] 「 P 「
   [电机额定电流] 「[「
    电机热电流] , L H
    [加速度] Я [ [
   [减速度] d F [
   [低速频率] L 5 F
    [高速频率] H 5 P
    [输出相位转向] P H r
   [参考频率通道 1] Fr /
    输出缺相分配] 。PL
   [2/3 线控制] 上 [ [
   [双档额定值] dr b
1.3 [ 修改的参数 ] L П 🛭 -
```

#### 2[显示] [ \_ \_ \_ -

```
2.1 [ 电机参数 ] ПП 。-
   [电机速度]5Pd
   [电机电压] 🗤 🙃 Р
   [电机功率]□Pr
   [电机转矩] 口上口
   [电机输出电流] L [ r
   [电机热状态] EHr
2.2 [ 变频器参数 ] ПР | -
   [斜坡前频率] F r H
```

[频率给定值] L F r 电机输出频率] r F r [电源电压],//。 DC 母线电压] V b u 5 [ 变频器热状态 ] *E H d* [ 当前参数组 ] *E F P* 5 [电机运行时间] r E H 上电时间] P E [IGBT 报警计时器] L A C [PID 给定] r P E [PID 反馈] r P F [PID 误差值] - PE [PID 输出] - P o

## 2.3 [I/O 映像] - - П -

```
[数字输入映像] L 1 日 -
[模拟输入映像] 月 1月 -
   [AI(x) 分配] F, X F
[AI(x) 最小值] J, L X
   [AI(x) 最大值] u , H X
[AI(x) 最小值] C r L X
   [AI(x) 最大值] [ - HX
   [AI(x) 过滤器]
    x 是从 1 到 5 的数字
[模拟输出映像] 月 。 日 -
   [AQ(x) 分配] FoX
[AQ(x) 最小输出] uoLX
    [AQ(x) 最大输出] u o H X
    [AQ(x) 最小输出] FoLX
   [AQ(x) 最大输出] B O H X
[AQ(x) 最小值标定] B S L X
[AQ(x) 最大值标定] B S H X
   [AQ(x) 滤波器] Fox F
x 是从1到2的数字
[数字输出映像] Lo F
```

#### 2.4[能量参数]EnP-

```
[电机能耗 (太瓦时)] ПЕЧ
[电机能耗 (千兆瓦时)] ПЕЗ
[电机能耗 (兆瓦时)] ПЕЗ
[电机能耗 (千瓦时)] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1 ] [ 1
```

#### 2.5 [ 通信映像 ] [ ПП -

```
[命令通道][П ][
命令寄存器][П
[给定频率通道] - F [ [
[斜坡前频率] F r H
[CIA402 状态字] E L F
MDB 网络诊断] Ппd-
```

```
[通信指示灯] [ 🛮 🗗 🗸 🕒
       [已处理帧数量] [ ] [ ] [ ]
       [CRC 错误次数] П I E c
      [通信扫描器输入],5月-
      [扫描输入值 (x)] ¬П I to ¬ПВ
[通信扫描器输出] ¬ S Я -
         [扫描输出 (x) 值] n [ / to n [ B
    [Modbus HMI 诊断] П d H -
      [通信指示灯] □ ┛ Ь ┛
      [命令字映像][W
      [Modbus 命令] [ П d |
[通讯模块命令字] [ П d 3
    [给定频率字映像] - W -
       [Modbus 给定频率] L F r
       [通信模块给定频率] L F r 3
2.6 [应用参数] 用 P r -
    [多泵控制系统] ПРР -
[可用泵数量] ПРЯ п
       [投入泵数量] ПР5 п
      [主泵] P L rd
[下一个投入的泵] P n E 5
      [泵(x)起动次数]PXn5
       x 是从 1 到 6 的数字
    [增压泵控制] b c F
      [增压泵状态]6 = 5
```

#### 3[诊断] ┛ ィ 月 -

```
3.1 [诊断数据] - - -
   [最后一次警告] L F L F
   [最近错误] LFE
   [起动次数] 557
   [电机运行时间] r L H
   [其他状态] 55 6
   [标识] 🛭 🖠 🗖
```

### **3.2 [ 错误历史记录 ]** P F H -

```
[最近错误 (X)] dP / to dP 8
  [变频器状态] H 5 x
[最近错误(x) 状态] E P x
   [扩展状态字状态字 ETI] ,Px
   [命令字][ПPx
   [电机电流] L [ P x
   [输出频率] r F P X
   [电机运行时间] r L P X
   [DC 母线电压] <u>u L P X</u>
  [电机热状态] EHPX
   [命令通道] d [ [ x
   [给定频率通道] d r [ x
   [变频器热状态] L d P X
  [IGBT 结温] L JP x [开关频率] 5 FP x
  x 是从1到8的数字
```

#### 3.3 [ 警告 ] FL - -

```
[实际警告] A L r d
[警告记录] AL h
```

#### [-] 表示此菜单还有后续菜单或参数, 具体的参数请参照编程手册 (EAV64393) 可在 www.se.com

```
| 4[完整设置] [ 5 L -
```

```
4.1 [ 电机参数 ] ПРЯ -
    [电机标准电压] b F r
    [电机额定功率] 「P」
    [电机额定电压] 4 6 5
    [电机额定电流] n [ r 
[ 额定电机频率] F r 5
    [电机额定速度] n 5 F
    [最大输出频率] EFF
    |电机热电流| IEH
    [输出相位转向]PH<sub>6</sub>
[电机控制类型]CEE
    [U/F 曲线的形状] PFL
    [U1] u /
    [F1] F /
    [U2] 🔟 🔁
    [F2] F 2
    [U3] 🔟 🖪
    [F3] F 3
    [U4] u 4
    [F4] F 4
    [U5] u 5
    [F5] F 5
    [IR 定子压降补偿] u F r
    [滑差补偿] 5 L F
    [开关频率]5F
    [开关频率类型]5F E
    [电机噪声抑制] ი г ძ
    [电机电压限幅]5 V L
    「衰減时间 15 □ P
    [电流限幅][[]
    [自动调整] L u n
[自整定状态] L u 5
    [双档额定值] dr E
    [增强模式启动] 6 0 月
    [休眠前增速] 600
    [频率增强] F F b
4.2 [输入/输出] 1 - -
    [2/3 线控制] 上[[
    [2线式] L [ L
    [反转分配] - - 5
```

```
[DI1 分配] L
    [DI1低电平分配] L
    [DI1 高电平分配] L IH
   [DI1 延迟] L Id
[DI2 分配] L , 2 C
[DI3 分配] L , 3 C
[DI5 分配] L ,5 [
[DI6 分配] L , 5 C -
[DI11 分配] L , I I E [DI12 分配] L , I Z E
[DI13 分配] L , I 3 C
[DI14 分配] L , I 4 E
[DI15 分配] L , 15 [
[DI16 分配 ] L , I 6 [
[给定频率模板] 65P
[AI1 配置] A , I -
[AI1 分配] A , I A
    [AI1 类型] F , | L
[AI1 最小值] u , L
    [AI1 最大值] u , H /
    [AI1 最小值] [ r L
    [AII 最大值] [ r H I
   [AII 过滤器] A , IF
[AII 拐点 X] A , IE
[AII 拐点 Y] A , IS
[AI2 配置] A , 2 -
[AI3 配置] A , 3 -
[AI4 配置] A 14-
[AI5 配置] A , 5 -
[AIV1 分配] AV IA-
[DQ11 配置] dall-
[DQ12 配置] do 12-
[R1 配置] -
   [继电器 R1 分配] r /
[R1 延迟时间] r / d
[R1 有效条件] r / 5
    [R1 保持时间] r IH
[R2 配置] r 2
[R3 配置] r 3
```

[R4 配置] - 4 -

[R5 配置] r 5 -

[R6 配置] - 5 -

[AQ1 配置] F o /



[AQ1 分配] Rol- [AQ1 类型] RolE [AQ1 最小输出] Roll [AQ1 最大输出] Roll [AQ1 最大输出] uoll [AQ1 最大输出] uoll [AQ1 最大値标定] R5L [AQ1 最大値标定] R5H [AQ1 滤波器] RolF [AQ2 配置] Rol- [AQ2 配置] Rol-	[货币单位列表] 5 □ E □ [液体密度] r H □ [PID 控制器] P · d · [PID 反馈] F · d · [控制 英型] L □ E L [PID 反馈分配] P · F · [PID 反馈最小值] P · F · [PID 反馈最大值] P · F · [PID 反馈 ] r · P F · [最小反馈警告] P R L [最大反馈警告] P R H	[泵1就绪分配] ПР 1 [泵2接入分配] ПР 2 [泵2就线入分配] ПР 2 [泵3 就络分配] ПР 2 [泵3 接外分配] ПР 2 [泵4 接入分配] ПР 2 [泵4 就络分配] ПР 2 [泵5 接入分配] ПР 2 [泵5 接入分配] ПР 2 [泵6 族3 经分配] ПР 2 [泵6 就络分配] ПР 2 [泵6 就络分配] ПР 3
【低速频率】L5P 【高速频率】H5P 【高速频率通道 1]F r l 【反转禁用】r r r r r r r r r r r r r r r r r r r	[PID 给定值] r F - [内部 PID 参考值] P , , [参考頻率通道 1] F r ,   [PID 给定最小值] P , P , I [PID 给定最大值] P , P , I [内部 PID 给定值] r P , I [自动 / 手动选择分配] P R , I [手动 PID 给定] P , I [PID 预设给定值] P r , - [2 PID 预设分配] P r , 2 [4 PID 预设分配] P r , 2 [PID 预设给定 2] r P , 2 [PID 预设给定 3] r P 3	「聚循环模式]
[强制本地频率] F L o E [强制本地超时] F L o E [强制本地超时] F L o [图形终端命令] b П P <b>3.4 [通用功能]</b> C S G F - [斜坡] - R П P - [斜坡类型] - P E [斜坡増量] - o c [加速度] B C E [減速度] d E E	[PID 预设给定 4] r P 4 [预测速度分配] F P r [预测速度给定系数] P 5 r [设置] 5 t - [PID 比例增益] r P G [PID 积分增益] r r G [PID 微分增益] r d G [PID 斜坡] P r P [PID 反向] P r C [PID 最小输出] P o L	[投切泵间隔] b 5 d b  4.5 [ <b>常知监測</b> ] G P r - [ 堵转监測] S b P r - [ 堵转監測] S b P r c [ 堵转最大时间] S b P r c [ 堵转最本 g r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r s b r
[加速始端系数] E R I [加速始端系数] E R I [加速水端系数] E R I [减速水端系数] E R I [減速水端系数] E R I [斜坡 2 頻率阀值] F r E [斜坡切换分配] r P S [第 2 加速时间] R C I [减速度 2] d E I [减速自适应] b r R [端子加 / 减速] u P d -	PID 最大输出  PoH   PID 輸出误差警告   PEF   PEF   PID 輸出误差警告   PEF   PID 報告報報報   PEF   PID 和途时间   PEF   PID 起始频率   5F 5   「休眠/唤醒] 5 PW   「休眠菜单] 5 L P 「 「休眠社測模式   5 L P 「 「休眠并关分配] 5 L P W 「流量传感器   F5   PEF   F5   PE	[AI2 类型] 月, さと [AI2 共数学 國值] ヒト 2 月 [AI2 热故障 阀值] ヒト 2 月 [AI2 热故障 阀位] ヒト 2 ト [AI3 热状态] ヒト 3 り [AI3 共変型] 月, 3 日 [AI3 热投管 阀值] ヒト 3 月 [AI3 热故障 阀值] ヒト 3 月 [AI3 热故障 阀位] ヒト 3 月 [AI3 热故障 河位] ヒト 3 日 [AI3 熱状态] ヒト 3 り
[加速分配] u 5 P -         [ 減速分配] d 5 P -         [ 強定分配] d 5 P -         [ 给定頻率 K存] 5 L r         [ 停车配置] 5 L L -         [ 停车类型] 5 L L         [ 自由停车分配] n 5 L         [ 自由停车阈值] F F L         [ 快速停车分配] F 5 L -         [ 斜坡除数] d C F         [ 直流注入分配] d C r         [ 直流注入电流 1] , d C	[出口压力分配] P S 2 R [休眠压力] S L P L [休眠最低速度] S L S L [休眠最小功率] S L P r [休眠延时] S L P d [休眠前增速] S b L - [休眠提升速度] S L b S [休眠提升时间] S L b L [高级休眠检查] P a d S - [休眠模式] P S L D	[AI4 热监测] ヒトソ5 [AI4 热投警阈值] ヒトソ月 [AI4 热故障阀值] ヒトソF [AI4 热故障闸应] ヒトソト [AI4 热状态] ヒトソリ [AI5 热监测] ヒト55 [AI5 热故障阀值] ヒト5F [AI5 熱故障响应] ヒト5F [AI5 熱故障响应] ヒト5ト [AI5 熱状态] ヒト5ト
[直流注入时间 1] Ł d , [直流注入时间 2] ˌ d C ē [直流注入时间 2] Ł d C ē [直流注入时间 2] Ł d C ē ē ē ē ē ē ē ē ē ē ē ē ē ē ē ē ē ē	[休眠条件] R5LC [休眠检查延时] R5L d [检查参考速度] R5L r [喚醒菜单] WKP- [喚醒反馈水平] W u P F [喚醒反馈水平] W u P E [ 山口压力分配] P52 R [喚醒压力か配] W u P L [喚醒近时] W u P d [ 已达到阈值] E H r E -	4.6 [ 错误警告处理] C 5 W П - [ 故障复位] r 5 E - [ 故障复位分配] r 5 F [ 产品重启分配] r P R [ 产品重启] r P [ 故障自动复位] R E r r r r r r r r r r r r r r r r r r
[寸动分配] JoG- [寸动分配] JGF [寸动重复延时] JGE [预速度] P55- [2 预设频率分配] P52 [4 预设频率分配] P54 [8 预设频率分配] P58 [16 预设频率分配] P5 I6 [预设速度 2] 5P3 [预设速度 3] 5P3 [预设速度 4] 5P4 [预设速度 6] 5P5	[高电流阈值] C E d L [最低电流阀值] C E d L [ 电机频率阀值] F E d L [ 电机频率阀值] F E d L [ 頻率阀值] F E d L [ 频率阈值 2] F E d L L L E l 是	[ 飞车灵敏度] V c b [ 电机热监控] E H E - [ 电机热监控] E H E - [ 电机热阈值] E E d [ 电机热阈值] D C L [ 输出缺相] D C L [ 输出缺相处时] D C L [ 输出缺相处时] D C L [ 输出缺相处时] D C L [ 输入缺相] D C L [ 输入缺相] D C L [ 外部错误] E E F C [ 外部故障响应] E E F C [ 外部故障响应] E P L
[ 预设速度 7] SP7 [ 预设速度 8] SPB [ 预设速度 9] SPB [ 预设速度 10] SPID [ 预设速度 11] SPID [ 预设速度 12] SPID [ 预设速度 13] SPID [ 预设速度 14] SPID [ 预设速度 15] SPID [ 预设速度 16] SPID [ 跳转频率 ] JPF	「	【欠压处理】□56- 【欠压响应】□56 【电源电应】□56 【欠压起障】□56 【欠压超时】□56 【欠压强时]□56 【欠压强启延时】557 【欠压预停电压】□56 【欠压预停车时间】567 【要找维持时间】565 【接地故障】5665
[跳转频率 2] JF 2 [跳转频率 3] JF 3 [跳频滞环] JF H [定义系统单位] 5 □ C - [压力单位] 5 □ P - [流速单位] 5 □ E - [温度単位] 5 □ L P	「检査参考速度」 ASL r 「増压泵控制」 b S b - 「多泵系統配置」 P P P - 「泵系统架构」 RP S R 「泵数量」 RP P n 「泵配置」 P u RP - 「泵1 接入分配] RP n I	[接地故障激活] 5 - F L [4-20mA 丢失] L F L - [A11 4-20mA 信号丢失] L F L   [A12 4-20mA 信号丢失] L F L 2 [A13 4-20mA 信号丢失] L F L 3 [A14 4-20mA 信号丢失] L F L 4 [A15 4-20mA 信号丢失] L F L 5

```
[错误检测禁用] 10 H-
   [故障禁止分配] I O H [现场总线监测] [ L L -
      [Modbus 故障响应] 5 L L
   [通信模块][。П。
      [网络故障响应][LL
    整定故障响应] 上 n L
   [欠载过程] 山上
      [欠载检测延时] u L E
       额定欠载阀值] L u n
       零速欠载阀值JLUL
       最小欠载频率] - П u d
       [滞环频率]5 r b
[欠载管理] u d L
      「欠载重起时间] F L u
   [过载过程] o L d
      [过载延时响应] L o L
      [过载阀值] Loc
[滞环频率] 5 r b
[过载过程管理] o d L
      [过载重起时间] F L o
   [警告组配置] A G C
      [警告组 1 定义] 日 1 c
      [警告组 2 定义] 月 ≥ ∊
       警告组 3 定义 j 月 3 c
       [警告组 4 定义] 月4c
      [警告组 5 定义] 月5 c
4.7[维护][5П日-
   [诊断] d R u
      [风扇诊断] Fn E
```

[LED 诊断] h L E 「帯电机 IGBT 诊断」 , W L [无电机的 IGBT 诊断] /Wab [风扇管理] F F П П - [风扇模式] F F П [计数器复位] - P -[电压提升激活] OV IT R

#### 5[通讯][□П-

```
[Modbus 地址] 月 🛭 🗗
[Modbus 波特率] Ł Ь r
[Modbus 格式] LFo
[Modbus 超时] L L o [扫描器输入] , C 5
   [扫描输入地址 1] n П R I
[扫描输入地址 2] n П R 2
   [扫描输入地址 3] 5 7 月 3
   [扫描输入地址 4] 6月月日
   [扫描输入地址 5] G П Я 5
[扫描输入地址 6] G П Я Б
   [扫描输入地址 7] 6 月 月 7
   [扫描输入地址 8] 6 П Я В
[扫描器输出] 0 [ 5
   [扫描输出1地址] n c F
   [扫描输出2地址] n c F 2
   [扫描输出3地址] ¬ ∈ Я 3
   [扫描输出 4 地址] n c R Y
[扫描输出 5 地址] n c R S
   [扫描输出6地址] n = 月 6
   [扫描输出7地址] ი ∈ 月7
   [扫描输出8地址] n c 月日
[Profibus] Pbc-
   [地址] Adre
```

#### 6[文件管理] F П L -

#### 6.1 [传输配置文件] L [ F -[复制到变频器] o P F [从变频器上复制]5月月

#### 6.2 [ 出厂设置 ] F [ 5 -[配置源选择] F [ 5 , [参数组选择] F r y [恢复出厂设定][F5 [保存配置]5[5

### 6.3 [ 固件升级 ] F W u P -

[固件升级诊断] FWud-[固件升级状态] FW5E [固件升级故障] FWEr [标识] o , d - [固件包版本] PF u [固件包类型]PKEP [固件包版本]PKV5 [升级固件] FWFP-[放弃固件升级] FWCL

#### 7 [我的偏好] [ ] P -

#### 7.1 [语言选择] L n [ -

#### 7.2 [密码][ - - -[密码状态] P 5 5 E [密码] PWd [上载权限] 山上「 [下载权限] d L r

## 7.3 [客户自定义][ 🗆 5 -[显示屏类型] N 5 C - [显示类型] N d E

[电机参数选择] ПРс

7.4 [访问等级] L A c -[基本权限] 6 8 5 [专家] E P r

#### 7.5 [LCD 设置] = n L -[屏幕对比度] c 5 L

待机]565 [显示终端被锁定] K L E K



# 故障排查 🛚

扫描变频器正面的二维码,即可在诊断部分查到错误代 码的解释说明。

